

研究者プロフィール

制御情報工学科 Dept. of Control and Information Systems Engineering

—制御工学 Control Engineering—

江頭 成人 EGASHIRA Naruto

研究業績 (論文・著書・その他の活動)



- [1] 眼電図と筋電図を用いたハンズフリー移動ロボット遠隔操作システムの開発 (2016)
- [2] ランキンサイクルを用いた海洋温度差発電プラントの遠隔監視 Web アプリケーション開発 (2016)
- [3] フォースフリー制御を用いた産業用ロボットアームの遠隔制御システム (2010)
- [4] ソフトウェアサーボにおける輪郭制御時の形状誤差に関する考察 (2005)

研究の中心はシステム制御であるが、その制御対象としては、海洋温度差発電システムから産業用ロボットまで幅広く、多岐にわたっている。また、業務として、コンピュータやネットワークの管理を行っていることから、インターネットを利用した遠隔制御など、情報通信システムを媒介とする制御システムも研究の対象としている。

近年は福祉機器にも興味を持ち、高齢者や障害者に対する安価で便利な、コンピュータへの入力装置の開発なども手がけている。

研究分野キーワード

自動制御, システム制御, 海洋温度差発電, 産業用ロボット, インターネット, 遠隔制御